

METODI MATEMATICI PER LA FISICA

PROVA SCRITTA DEL 4 FEBBRAIO 2021

Si risolvano cortesemente i seguenti problemi, sapendo che il punteggio assegnato a ciascuna procedura di risoluzione può variare tra lo zero e il massimo indicato ed è stabilito valutando:

1. la correttezza del risultato ottenuto e della procedura utilizzata;
2. la completezza dei passaggi riportati;
3. il livello di esemplificazione con cui sono espressi i risultati (ad esempio un risultato numerico reale non deve contenere l'unità immaginaria);
4. la correttezza del formalismo utilizzato;
5. la chiarezza dell'esposizione e la leggibilità del testo.

PRIMO PROBLEMA (PUNTEGGIO MASSIMO: 6/30)

Si calcoli l'integrale in valore principale

$$I_1 = \text{Pr} \oint_{|z-1|=1} \frac{\text{Re}(z) - \text{Im}(z)}{\text{Re}(z) + \text{Im}(z)} dz.$$

SOLUZIONE DEL PRIMO PROBLEMA

Il percorso d'integrazione è la circonferenza di raggio unitario e centro in $z = 1$, passante, quindi, per l'origine. Questa circonferenza può essere parametrizzata come $\gamma(\theta) = \{z : z = 1 + e^{i\theta}, \theta \in [0, 2\pi]\}$. Si ha una singolarità dovuta all'annullamento del denominatore, non cancellato da quello del numeratore, quando $\text{Re}(z) = -\text{Im}(z) \neq 0$, ciò accade nel punto $z = 1 - i$ che appartiene al percorso d'integrazione. Mentre l'origine rappresenta per la funzione integranda una singolarità eliminabile in quanto il denominatore e il numeratore sono infinitesimi dello stesso ordine nel limite $z \rightarrow 0$. Ne consegue che il valore principale va considerato solo in corrispondenza del punto $z = 1 - i$. Al fine di poter applicare il teorema dei residui riportiamo la funzione integranda nella forma analitica nella variabile z . In particolare usiamo per gli operatori parte reale e parte immaginaria le definizioni

$$\text{Re}(z) = \frac{z + z^*}{2}, \quad \text{Im}(z) = \frac{z - z^*}{2i},$$

e esprimiamo il complesso coniugato della variabile z lungo il percorso d'integrazione in termini della stessa variabile z . Dalla parametrizzazione del percorso si ha che, $\forall z \in \gamma$,

$$z = 1 + e^{i\theta}, \quad \theta \in [0, 2\pi],$$

quindi

$$z^* = 1 + e^{-i\theta} = 1 + \frac{1}{e^{i\theta}},$$

infine, usando per la fase l'espressione $e^{i\theta} = z - 1$ che si ottiene dalla parametrizzazione, avremo

$$z^* = 1 + \frac{1}{z - 1} = \frac{z}{z - 1}.$$

Ne consegue che le parti reale e immaginaria sono

$$\text{Re}(z) = \frac{z + z^*}{2} = \frac{z^2}{2(z - 1)}, \quad \text{Im}(z) = \frac{z - z^*}{2i} = \frac{z(z - 2)}{2i(z - 1)} = -\frac{iz(z - 2)}{2(z - 1)},$$

e l'integrale assume la forma

$$I_1 = \text{Pr} \oint_{|z-1|=1} \frac{z^2 + iz(z - 2)}{z^2 - iz(z - 2)} dz = \text{Pr} \oint_{|z-1|=1} \frac{z(1+i) - 2i}{z(1-i) + 2i} dz = i \text{Pr} \oint_{|z-1|=1} \frac{z - 1 - i}{z - 1 + i} dz.$$

In questo modo è immediato osservare che la funzione integranda è meromorfa ha un polo semplice in $p_0 = 1 - i$ e uno zero in $z_0 = 1 + i$ entrambi appartenenti al percorso d'integrazione. Consideriamo il percorso dentato e chiuso

$$\Gamma_\epsilon = \{z : z = 1 + e^{i\theta}, \theta \in [-\pi/2 + \epsilon, 3\pi/2 - \epsilon]\} \cup \{-z : z = 1 - i + \epsilon e^{i\theta}, \theta \in [0, \pi]\} \equiv C_1 \cup (-c_\epsilon),$$

che non avvolge il polo semplice p_0 , costituito dall'unione di due archi, uno, C_1 , centrato in $z = 1$ di raggio unitario e l'altro, c_ϵ , con centro in $z = 1 - i$ e raggio ϵ . Calcoliamo l'integrale della funzione integranda data lungo questo percorso, usando il teorema dei residui e il lemma per l'integrazione sugli archi, si ha

$$0 = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} i \oint_{\Gamma_\epsilon} \frac{z-1-i}{z-1+i} dz = I_1 - i \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \oint_{c_\epsilon} \frac{z-1-i}{z-1+i} dz = I_1 - i \pi \underbrace{\lim_{\epsilon \rightarrow 0} i \frac{z-1-i}{z-1+i} [z-(1-i)]}_{=i(-2i)=2} = I_1 - 2i\pi.$$

Si ottiene, infine, l'integrale richiesto, risolvendo l'equazione precedente

$$I_1 = 2i\pi.$$

SECONDO PROBLEMA (PUNTEGGIO MASSIMO: 6/30)

Si calcoli l'integrale

$$I_2 = \int_0^\infty \frac{dx}{1+x^3+x^6+x^9}.$$

SOLUZIONE DEL SECONDO PROBLEMA

La funzione integranda è meromorfa, in quanto rapporto di funzioni intere, ovvero di polinomi. Essa possiede 9 poli semplici in corrispondenza degli zeri del polinomio di nono grado posto a denominatore. Per ottenere le espressioni dei poli risolviamo l'equazione $1+x^3+x^6+x^9=0$, che, rispetto alla variabile $w=x^3$, è di terzo grado, cioè $1+w+w^2+w^3=0$. È immediato osservare che $w=-1$ rappresenta uno zero, ovvero una soluzione dell'equazione, infatti, se valutiamo il polinomio in $w=-1$ si ha: $1+(-1)+(-1)^2+(-1)^3=1-1+1-1=0$. Possiamo quindi fattorizzare il binomio $(w+1)$

$$1+w+w^2+w^3=(w+1)(w^2+aw+1),$$

il coefficiente a si determina verificando l'identità, i coefficienti della potenza massima e minima dell'ultimo polinomio sono necessariamente unitari essendo tali quelli delle potenze massime e minime degli altri due. Sviluppando il prodotto si ha

$$1+w+w^2+w^3=w^3+w^2(1+a)+w(1+a)+1,$$

da cui $a=0$, in definitiva

$$1+w+w^2+w^3=(w+1)(w^2+1),$$

quindi i tre zeri del polinomi in w sono: $w_0=-1$ e $w_\pm=\pm i$. Gli zeri del polinomio in x , che rappresentano i poli semplici della funzione integranda sono le tre radici terze di ciascuno di questi zeri. Li indichiamo come

$$z_k = e^{(2k+1)i\pi/3}, \quad k=0,1,2,$$

$$p_j = e^{(2j+1)i\pi/6}, \quad j=0,1,2,3,4,5,$$

dove i poli "z" sono le radici di $w_0=-1$, mentre i poli "p" sono le radici di $w_\pm=\pm i$. Nella figura a pagina 3 sono rappresentati, rispettivamente con cerchi e circonferenze blu, i due poli "z" e i tre poli "p" con parti immaginarie non negative.

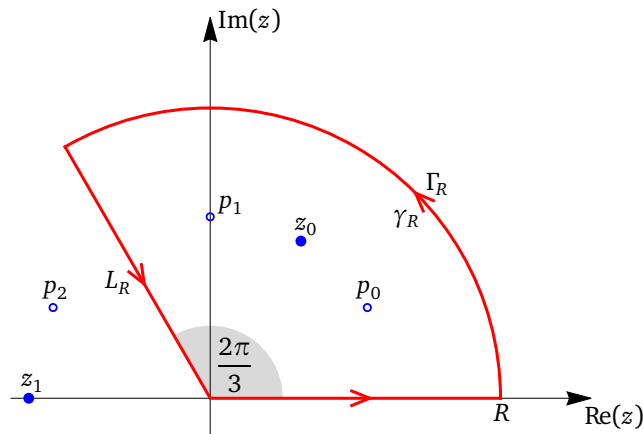
Consideriamo il percorso di integrazione chiuso Γ_R che rappresenta la frontiera del settore circolare del cerchio centrato nell'origine, di raggio R , che sottintende un angolo di $2\pi/3$ radianti, avente un raggio lungo il semi-asse reale positivo e l'altro nel secondo quadrante del piano complesso, rappresentato in rosso nella figura a pagina 3. Per valori del raggio R , tali che $R > 1$, il percorso Γ_R avvolge una sola volta tre poli semplici della funzione integranda,

in particolare: $p_0 = e^{i\pi/6}$, $z_0 = e^{i\pi/3}$ e $p_1 = e^{i\pi/2}$. Ne consegue che l'integrale su tale percorso è proporzionale alla somma dei rispettivi residui, ovvero, $\forall R > 1$,

$$\oint_{\Gamma_R} \frac{dz}{1+z^3+z^6+z^9} = 2i\pi \left(\text{Res} \left[\frac{dz}{1+z^3+z^6+z^9}, p_0 \right] + \text{Res} \left[\frac{dz}{1+z^3+z^6+z^9}, z_0 \right] + \text{Res} \left[\frac{dz}{1+z^3+z^6+z^9}, p_1 \right] \right).$$

Considerando il percorso chiuso Γ_R come l'unione dei due tratti rettilinei, cioè dei raggi, $[0, R]$ e L_R , si veda la figura, e dell'arco minore γ_R , ad essi sotteso, si ha per lo stesso integrale

$$\begin{aligned} \oint_{\Gamma_R} \frac{dz}{1+z^3+z^6+z^9} &= \int_0^R \frac{dx}{1+x^3+x^6+x^9} + \int_{L_R} \frac{dz}{1+z^3+z^6+z^9} + \int_{\gamma_R} \frac{dz}{1+z^3+z^6+z^9} \\ &= \int_0^R \frac{dx}{1+x^3+x^6+x^9} + \int_R^0 \frac{e^{2i\pi/3} dr}{1+(re^{2i\pi/3})^3+(re^{2i\pi/3})^6+(re^{2i\pi/3})^9} + \int_{\gamma_R} \frac{dz}{1+z^3+z^6+z^9} \\ &= (1-e^{2i\pi/3}) \int_0^R \frac{dx}{1+x^3+x^6+x^9} + \int_{\gamma_R} \frac{dz}{1+z^3+z^6+z^9}. \end{aligned}$$



Nel limite $R \rightarrow \infty$ il contributo sull'arco γ_R tende a zero infatti si dimostra che, con $z \in \gamma_R$, si ha il limite uniforme

$$\lim_{R \rightarrow \infty} \frac{z}{1+z^3+z^6+z^9} \stackrel{U.}{=} 0.$$

A tal fine, è sufficiente verificare la minorazione

$$\left| \frac{z}{1+z^3+z^6+z^9} \right| = \frac{R}{|z^3+1||z^6+1|} \leq \frac{R}{|R^3-1||R^6-1|} \equiv \mu_R \xrightarrow{R \rightarrow \infty} 0.$$

Ne consegue che

$$\lim_{R \rightarrow \infty} \oint_{\Gamma_R} \frac{dz}{1+z^3+z^6+z^9} = (1-e^{2i\pi/3}) \int_0^\infty \frac{dx}{1+x^3+x^6+x^9} = (1-e^{2i\pi/3}) I_2,$$

mentre, in termini dei residui

$$\lim_{R \rightarrow \infty} \oint_{\Gamma_R} \frac{dz}{1+z^3+z^6+z^9} = 2i\pi \left(\text{Res} \left[\frac{dz}{1+z^3+z^6+z^9}, p_0 \right] + \text{Res} \left[\frac{dz}{1+z^3+z^6+z^9}, z_0 \right] + \text{Res} \left[\frac{dz}{1+z^3+z^6+z^9}, p_1 \right] \right),$$

da cui si ottiene l'espressione per l'integrale cercato

$$I_2 = \frac{2i\pi}{1-e^{2i\pi/3}} \left(\text{Res} \left[\frac{dz}{1+z^3+z^6+z^9}, p_0 \right] + \text{Res} \left[\frac{dz}{1+z^3+z^6+z^9}, z_0 \right] + \text{Res} \left[\frac{dz}{1+z^3+z^6+z^9}, p_1 \right] \right).$$

I residui dei tre poli semplici sono

$$\begin{aligned} \operatorname{Res}\left[\frac{dz}{1+z^3+z^6+z^9}, p_0\right] &= \lim_{z \rightarrow p_0} \frac{z-p_0}{(z^3+1)(z^6+1)} = \frac{1}{6p_0^5(p_0^3+1)} = \frac{e^{-5i\pi/6}}{6(e^{i\pi/2}+1)} = -\frac{\sqrt{3}+i}{12(1+i)} = -\frac{1+\sqrt{3}+i(1-\sqrt{3})}{24}, \\ \operatorname{Res}\left[\frac{dz}{1+z^3+z^6+z^9}, p_1\right] &= \lim_{z \rightarrow p_1} \frac{z-p_1}{(z^3+1)(z^6+1)} = \frac{1}{6p_1^5(p_1^3+1)} = \frac{e^{-5i\pi/2}}{6(e^{3i\pi/2}+1)} = \frac{-i}{6(1-i)} = \frac{1-i}{12}, \\ \operatorname{Res}\left[\frac{dz}{1+z^3+z^6+z^9}, z_0\right] &= \lim_{z \rightarrow z_0} \frac{z-z_0}{(z^3+1)(z^6+1)} = \frac{1}{3z_0^2(z_0^6+1)} = \frac{e^{-2i\pi/3}}{3(e^{6i\pi/3}+1)} = -\frac{1+\sqrt{3}i}{12}. \end{aligned}$$

Quindi, dall'identità precedente segue che

$$I_2 = \frac{2i\pi e^{-i\pi/3}}{-2i \operatorname{sen}(\pi/3)} \frac{-1-\sqrt{3}+i(-3-\sqrt{3})}{24} = \frac{\pi(1-i\sqrt{3})}{2 \operatorname{sen}(\pi/3)} \frac{1+\sqrt{3}+i(3+\sqrt{3})}{24} = \frac{4\pi(1+\sqrt{3})}{24\sqrt{3}},$$

da cui, razionalizzando, si ha il risultato finale

$$I_2 = \frac{\pi}{18}(3+\sqrt{3}).$$

TERZO PROBLEMA (PUNTEGGIO MASSIMO: 6/30)

Si determini lo sviluppo di Mittag-Leffler della funzione

$$f(z) = \frac{1}{\operatorname{senh}^3(z)}.$$

Utilità. Il limite

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \oint_{|z|=(n+1/2)\pi} \frac{dz}{(z+a)\operatorname{sen}(z)} = 0, \quad \forall a \in \mathbb{C},$$

potrebbe essere utile.

SOLUZIONE DEL TERZO PROBLEMA

Dopo aver osservato che la funzione ha poli tripli nei punti della successione $\{z_k = ik\pi\}_{k=-\infty}^{\infty}$, possiamo formalmente definire lo sviluppo di Mittag-Leffler come

$$f(z) = \phi(z) + \sum_{k=-\infty}^{\infty} F_k(z)$$

dove la funzione $\phi(z)$ rappresenta la cosiddetta parte intera, che verrà discussa e definita nel seguito, mentre la funzione $F_k(z)$, con $k \in \mathbb{Z}$, è la parte principale dello sviluppo di Laurent centrato nel k -esimo polo e convergente nella corona circolare $c_k = \{z : 0 < |z - ik\pi| < \pi\}$. Queste parti principali si ottengono a partire dalla serie di Taylor della funzione seno iperbolico, che in $z = ik\pi$ ha la forma

$$\begin{aligned} \operatorname{senh}(z) &= \sum_{j=0}^{\infty} \frac{1}{j!} \left. \frac{d^j \operatorname{senh}(z)}{dz^j} \right|_{ik\pi} (z-ik\pi)^j = \sum_{j=0}^{\infty} \frac{\cosh(ik\pi)}{(2j+1)!} (z-ik\pi)^{2j+1} + \sum_{j=0}^{\infty} \frac{\operatorname{senh}(ik\pi)}{(2j)!} (z-ik\pi)^{2j} \\ &= (-1)^k \sum_{j=0}^{\infty} \frac{(z-ik\pi)^{2j+1}}{(2j+1)!} = (-1)^k \left[z-ik\pi + \frac{(z-ik\pi)^3}{3!} + \frac{(z-ik\pi)^5}{5!} + O((z-ik\pi)^7) \right]. \end{aligned}$$

Alla luce di questo risultato, per la funzione data si ha

$$\begin{aligned}
 f(z) &= \frac{(-1)^k}{[z - ik\pi + (z - ik\pi)^3/3! + (z - ik\pi)^5/5! + O((z - ik\pi)^7)]^3} \\
 &= \frac{(-1)^k}{(z - ik\pi)^3 [1 + (z - ik\pi)^2/3! + (z - ik\pi)^4/5! + O((z - ik\pi)^6)]^3} \\
 &= \frac{(-1)^k}{(z - ik\pi)^3} \left[1 - 3 \left(\frac{(z - ik\pi)^2}{3!} + \frac{(z - ik\pi)^4}{5!} + \dots \right) + O((z - ik\pi)^4) \right] \\
 &= \frac{(-1)^k}{(z - ik\pi)^3} \left(1 - \frac{1}{2}(z - ik\pi)^2 \right) + O((z - ik\pi)^4) \\
 &= (-1)^k \left(\frac{1}{(z - ik\pi)^3} - \frac{1}{2} \frac{1}{z - ik\pi} \right) + O((z - ik\pi)).
 \end{aligned}$$

Indicando con $F_k(z)$ la parte principale della k -esima serie di Laurent, ovvero di quella centrata in $z = z_k$, convergente nella corona c_k , con $k \in \mathbb{Z}$, si ha

$$f(z) = \phi(z) + \sum_{k=-\infty}^{\infty} (-1)^k \left(\frac{1}{(z - z_k)^3} - \frac{1/2}{z - z_k} \right),$$

dove $\phi(z)$, come già anticipato, è la parte intera della funzione $f(z)$ e ha lo stesso comportamento asintotico, ovvero

$$\lim_{k \rightarrow \infty} f(w_k) = \lim_{k \rightarrow \infty} \phi(w_k),$$

dove $\{w_k\}_{k=1}^{\infty}$ è una generica successione che si accumula all'infinito, cioè,

$$\lim_{k \rightarrow \infty} w_k = \infty,$$

inoltre, è tale che $\{w_k\}_{k=1}^{\infty} \cap \{z_k\}_{k=-\infty}^{\infty} = \emptyset$, ovvero la successione non "passa" per alcun polo della funzione $f(z)$. Poiché, come è banale verificare,

$$\lim_{k \rightarrow \infty} f(w_k) \neq \infty,$$

si ha necessariamente che la parte intera $\phi(z)$ è una costante, poniamo, quindi, $\phi(z) = \phi_0$. Possiamo ottenere il valore costante ϕ_0 valutando la funzione e la serie delle parti principali in un punto noto, ad esempio in $z = i\pi/2$ si ha

$$\begin{aligned}
 f(i\pi/2) &= \frac{1}{\sinh^3(i\pi/2)} = \frac{1}{i^3} = i = \phi_0 + \sum_{k=-\infty}^{\infty} (-1)^k \left(\frac{1}{(i\pi/2 - ik\pi)^3} - \frac{1/2}{i\pi/2 - ik\pi} \right) \\
 &= \phi_0 + \frac{i}{\pi^3} \sum_{k=-\infty}^{\infty} (-1)^k \left(\frac{8}{(1 - 2k)^3} + \frac{\pi^2}{1 - 2k} \right),
 \end{aligned}$$

da cui

$$\phi_0 = i - \frac{i}{\pi^3} \sum_{k=-\infty}^{\infty} (-1)^k \left(\frac{8}{(1 - 2k)^3} + \frac{\pi^2}{1 - 2k} \right).$$

La somma della seconda serie si ottiene sfruttando la relazione suggerita. In particolare possiamo scrivere

$$\sum_{k=-\infty}^{\infty} \frac{(-1)^k}{1 - 2k} = \sum_{k=-\infty}^{\infty} (-1)^k g(k),$$

con $g(z) = 1/(1 - 2z)$ e considerare gli integrali

$$\begin{aligned}
 \frac{1}{2i\pi} \oint_{|z|=n+1/2} \frac{\pi}{\operatorname{sen}(\pi z)} \frac{1}{1 - 2z} dz &= \sum_{k=-n}^n \operatorname{Res} \left[\frac{\pi}{\operatorname{sen}(\pi z)} \frac{1}{1 - 2z}, z = k \right] + \operatorname{Res} \left[\frac{\pi}{\operatorname{sen}(\pi z)} \frac{1}{1 - 2z}, z = 1/2 \right] \\
 &= \sum_{k=-n}^n \frac{(-1)^k}{1 - 2k} - \frac{\pi}{2}, \quad \forall n \in \mathbb{N},
 \end{aligned}$$

dove la somma si riferisce ai residui dei poli semplici in corrispondenza degli zeri della funzione seno a denominatore, mentre il secondo termine rappresenta il residuo del polo, anch'esso semplice, in $z = 1/2$. Facendo il limite $n \rightarrow \infty$ si ha

$$0 = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{2i\pi} \oint_{|z|=n+1/2} \frac{\pi}{\operatorname{sen}(\pi z)} \frac{1}{1-2z} dz = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \frac{(-1)^k}{1-2k} - \frac{\pi}{2},$$

da cui si ottiene la somma della serie

$$\sum_{k=-\infty}^{\infty} \frac{(-1)^k}{1-2k} = \frac{\pi}{2}.$$

Con la stessa procedura calcoliamo la somma della serie

$$\sum_{k=-\infty}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(1-2k)^3}.$$

Si ha

$$\begin{aligned} 0 &= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{2i\pi} \oint_{|z|=n+1/2} \frac{\pi}{\operatorname{sen}(\pi z)} \frac{1}{(1-2z)^3} dz = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \operatorname{Res} \left[\frac{\pi}{\operatorname{sen}(\pi z)} \frac{1}{(1-2z)^3}, z = k \right] + \operatorname{Res} \left[\frac{\pi}{\operatorname{sen}(\pi z)} \frac{1}{(1-2z)^3}, z = 1/2 \right] \\ &= \sum_{k=-\infty}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(1-2k)^3} + \frac{1}{(-2)^3} \frac{1}{2} \frac{d^2}{dz^2} \frac{\pi}{\operatorname{sen}(\pi z)} \Big|_{z=1/2} \\ &= \sum_{k=-\infty}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(1-2k)^3} + \frac{1}{(-2)^3} \frac{1}{2} \pi^3 \frac{1 + \cos^2(\pi z)}{\operatorname{sen}^3(\pi z)} \Big|_{z=1/2} \\ &= \sum_{k=-\infty}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(1-2k)^3} - \frac{\pi^3}{16}, \end{aligned}$$

quindi la somma della serie è

$$\sum_{k=-\infty}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(1-2k)^3} = \frac{\pi^3}{16}.$$

Usando questi risultati si ottiene che la costante ϕ_0 è nulla, infatti si ha

$$\phi_0 = i - \frac{i}{\pi^3} \sum_{k=-\infty}^{\infty} (-1)^k \left(\frac{8}{(1-2k)^3} + \frac{\pi^2}{1-2k} \right) = i - \frac{i}{\pi^3} \left(8 \frac{\pi^3}{16} + \pi^2 \frac{\pi}{2} \right) = 0.$$

In definitiva, lo sviluppo di Mittag-Leffler completo è

$$f(z) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} (-1)^k \left(\frac{1}{(z-ik\pi)^3} - \frac{1/2}{z-ik\pi} \right).$$

QUARTO PROBLEMA (PUNTEGGIO MASSIMO: 6/30)

Si dimostri che l'operatore $\hat{A} = \hat{U}\hat{K}$, ottenuto dal prodotto dell'operatore unitario \hat{U} con il generico operatore \hat{K} , definiti nello spazio di Hilbert E_N a N dimensioni, ha lo stesso spettro discreto dell'operatore $\hat{B} = \hat{K}\hat{U}$. Si ottenga, inoltre, la relazione che lega gli insiemi degli autovettori $\{|a_k\rangle\}_{k=1}^N$ e $\{|b_k\rangle\}_{k=1}^N$ corrispondenti, per i quali si hanno le equazioni

$$\hat{A}|a_k\rangle = \lambda_k|a_k\rangle, \quad \hat{B}|b_k\rangle = \lambda_k|b_k\rangle, \quad k \in \{1, 2, \dots, N\},$$

dove l'insieme $\sigma_d = \{\lambda_k\}_{k=1}^N$ rappresenta lo spettro discreto comune degli operatori \hat{A} e \hat{B} . Siano

$$K = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ i/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & -i/\sqrt{2} \\ -i/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & i/\sqrt{2} \end{pmatrix}, \quad U = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & i/\sqrt{2} & i/\sqrt{2} \\ 0 & -i/\sqrt{2} & i/\sqrt{2} \end{pmatrix},$$

le matrici che rappresentano gli operatori del \hat{K} e \hat{U} rispetto alla base canonica dello spazio di Hilbert tridimensionale E_3 . Si determinino, in questo caso particolare, lo spettro discreto comune σ_d degli operatori \hat{A} e \hat{B} , e le rappresentazioni degli autovettori corrispondenti per entrambi gli operatori.

SOLUZIONE DEL QUARTO PROBLEMA

L'operatore \hat{B} può essere ottenuto dall'operatore \hat{A} attraverso la trasformazione unitaria definita dall'operatore \hat{U} . Infatti, moltiplicando \hat{A} per \hat{U}^\dagger da sinistra e per \hat{U} da destra, si ha

$$\hat{U}^\dagger \hat{A} \hat{U} = \hat{U}^\dagger \hat{U} \hat{K} \hat{U} = \hat{K} \hat{U} = \hat{B}.$$

Indichiamo, come dato dal problema, con $\sigma_d = \{\lambda_k\}_{k=1}^N$ e $\{|a_k\rangle\}_{k=1}^N$ lo spettro discreto e l'insieme degli autovettori dell'operatore \hat{A} , per cui si hanno le equazioni agli autovalori

$$\hat{A}|a_k\rangle = \lambda_k|a_k\rangle, \quad k \in \{1, 2, \dots, N\},$$

facciamo agire da sinistra su ambo i membri delle equazioni l'operatore \hat{U}^\dagger e inseriamo l'operatore identità, nella forma $\hat{I} = \hat{U}\hat{U}^\dagger$, tra l'operatore \hat{A} e l'autovettore $|a_k\rangle$, avremo

$$\begin{aligned} \underbrace{\hat{U}^\dagger \hat{A} \hat{U}}_{=\hat{B}} \hat{U}^\dagger |a_k\rangle &= \lambda_k \hat{U}^\dagger |a_k\rangle \\ \hat{B} \hat{U}^\dagger |a_k\rangle &= \lambda_k \hat{U}^\dagger |a_k\rangle, \quad k \in \{1, 2, \dots, N\}. \end{aligned}$$

Le precedenti sono le equazioni agli autovalori dell'operatore \hat{B} , che quindi ha lo stesso spettro discreto di \hat{A} e l'insieme degli autovettori $\{|b_k\rangle = \hat{U}^\dagger |a_k\rangle\}_{k=1}^N$. Ne consegue che la relazione che lega gli autovettori dei due operatori è data dalla trasformazione unitaria \hat{U}^\dagger .

Nel caso particolare considerato nella seconda parte del problema le matrici che rappresentano gli operatori \hat{A} e \hat{B} rispetto alla base canonica sono

$$\begin{aligned} A = UK &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & i/\sqrt{2} & i/\sqrt{2} \\ 0 & -i/\sqrt{2} & i/\sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ i/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & -i/\sqrt{2} \\ -i/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & i/\sqrt{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & i & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}, \\ B = KU &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ i/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & -i/\sqrt{2} \\ -i/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & i/\sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & i/\sqrt{2} & i/\sqrt{2} \\ 0 & -i/\sqrt{2} & i/\sqrt{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -i/\sqrt{2} & i/\sqrt{2} \\ i/\sqrt{2} & (-1+i)/2 & (1+i)/2 \\ -i/\sqrt{2} & (1+i)/2 & (-1+i)/2 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} \sqrt{2} & e^{3i\pi/2} & e^{i\pi/2} \\ e^{i\pi/2} & e^{3i\pi/4} & e^{i\pi/4} \\ e^{3i\pi/2} & e^{i\pi/4} & e^{3i\pi/4} \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} \sqrt{2} & -i & i \\ i & \sqrt{-i} & \sqrt{i} \\ -i & \sqrt{i} & \sqrt{-i} \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Lo spettro discreto della matrice A si ottiene risolvendo, rispetto alla variabile λ l'equazione secolare $\det(A - I\alpha) = 0$, si ha

$$\begin{aligned} \det(A - I\alpha) &= 0 \\ \det \begin{pmatrix} 1-\alpha & 0 & 1 \\ 0 & i-\alpha & 0 \\ 1 & 0 & -1-\alpha \end{pmatrix} &= 0 \\ (i-\alpha)[(\alpha^2-1)-1] &= 0 \\ (i-\alpha)(\alpha^2-2) &= 0, \end{aligned}$$

da cui $\alpha_1 = i$ e $\alpha_{2,3} = \pm\sqrt{2}$.

Allo stesso modo otteniamo lo spettro discreto della matrice B , cioè

$$\begin{aligned} \det(B - I\beta) &= 0 \\ \det(\sqrt{2}B - \sqrt{2}I\beta) &= 0 \\ \det \begin{pmatrix} \sqrt{2} - \sqrt{2}\beta & -i & i \\ i & \sqrt{-i} - \sqrt{2}\beta & \sqrt{i} \\ -i & \sqrt{i} & \sqrt{-i} - \sqrt{2}\beta \end{pmatrix} &= 0 \\ (\sqrt{2} - \sqrt{2}\beta) [(\sqrt{-i} - \sqrt{2}\beta)^2 - i] + i [i(\sqrt{-i} - \sqrt{2}\beta) + i\sqrt{i}] + i [i(\sqrt{-i} - \sqrt{2}\beta) + i\sqrt{i}] &= 0 \\ (\sqrt{2} - \sqrt{2}\beta) [(\sqrt{-i} - \sqrt{2}\beta)^2 - i] + 2i [i(\sqrt{-i} - \sqrt{2}\beta) + i\sqrt{i}] &= 0 \\ (\sqrt{2} - \sqrt{2}\beta) [(\sqrt{-i} - \sqrt{2}\beta)^2 - i] - 2(\sqrt{-i} - \sqrt{2}\beta + \sqrt{i}) &= 0 \\ (\sqrt{-i} - \sqrt{2}\beta + \sqrt{i}) [(\sqrt{2} - \sqrt{2}\beta)(\sqrt{-i} - \sqrt{2}\beta - \sqrt{i}) - 2] &= 0 \\ (e^{3i\pi/4} + e^{i\pi/4} - \sqrt{2}\beta) [(\sqrt{2} - \sqrt{2}\beta)(e^{3i\pi/4} - e^{i\pi/4} - \sqrt{2}\beta) - 2] &= 0 \\ (\sqrt{2}i - \sqrt{2}\beta) [(\sqrt{2} - \sqrt{2}\beta)(-\sqrt{2} - \sqrt{2}\beta) - 2] &= 0 \\ (i - \beta)(\beta^2 - 2) &= 0, \end{aligned}$$

le soluzioni ovvero gli autovalori sono: $\beta_1 = i$ e $\beta_{2,3} = \pm\sqrt{2}$ e coincidono con quelli della matrice A , abbiamo quindi dimostrato che i due operatori \hat{A} e \hat{B} hanno lo stesso spettro discreto.

Gli autovettori della matrice A si ottengono risolvendo i tre sistemi lineari omogenei

$$Aa_k = \alpha_k a_k$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & i & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{(k)}^1 \\ a_{(k)}^2 \\ a_{(k)}^3 \end{pmatrix} = \alpha_k \begin{pmatrix} a_{(k)}^1 \\ a_{(k)}^2 \\ a_{(k)}^3 \end{pmatrix}, \quad k = 1, 2, 3.$$

Per il primo autovettore si ha

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & i & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{(1)}^1 \\ a_{(1)}^2 \\ a_{(1)}^3 \end{pmatrix} = i \begin{pmatrix} a_{(1)}^1 \\ a_{(1)}^2 \\ a_{(1)}^3 \end{pmatrix}, \quad k = 1, 2, 3,$$

dalla seconda equazione segue $a_{(1)}^2 = 1$, mentre dalla prima e terza equazione

$$\begin{cases} a_{(1)}^1(1-i) + a_{(1)}^3 = 0 \\ a_{(1)}^1 - a_{(1)}^3(1+i) = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a_{(1)}^1(1-i) + a_{(1)}^3 = 0 \\ a_{(1)}^1(1-i) - 2a_{(1)}^3 = 0 \end{cases},$$

si hanno $a_{(1)}^1 = a_{(1)}^3 = 0$. Il secondo e il terzo autovettore si ottengono, invece, dai sistemi

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & i & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{(2,3)}^1 \\ a_{(2,3)}^2 \\ a_{(2,3)}^3 \end{pmatrix} = \pm\sqrt{2} \begin{pmatrix} a_{(2,3)}^1 \\ a_{(2,3)}^2 \\ a_{(2,3)}^3 \end{pmatrix}, \quad k = 1, 2, 3,$$

questa volta dalla seconda equazione segue $a_{(2,3)}^2 = 0$; dalla prima e terza si hanno invece le omologhe componenti come

$$\begin{cases} a_{(2,3)}^1(1 \mp \sqrt{2}) + a_{(2,3)}^3 = 0 \\ a_{(2,3)}^1 - a_{(2,3)}^3(1 \pm \sqrt{2}) = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a_{(2,3)}^1(1 \mp \sqrt{2}) + a_{(2,3)}^3 = 0 \\ a_{(2,3)}^1(1 \mp \sqrt{2}) + a_{(2,3)}^3 = 0 \end{cases} \Rightarrow a_{(2,3)}^3 = a_{(2,3)}^1(\pm\sqrt{2} - 1).$$

In definitiva, posto $a_{(2)}^1 = a_{(3)}^1 = 1$ i tre autovettori della matrice A sono

$$a_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad a_{2,3} = \frac{1}{\sqrt{4 \mp 2\sqrt{2}}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \pm\sqrt{2} - 1 \end{pmatrix}.$$

Per ottenere quelli della matrice B possiamo sfruttare la relazione, ottenuta al livello operatoriale, $b_k = U^\dagger a_k$, con $k = 1, 2, 3$, si hanno quindi

$$b_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & i/\sqrt{2} & i/\sqrt{2} \\ 0 & -i/\sqrt{2} & i/\sqrt{2} \end{pmatrix}^\dagger \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -i/\sqrt{2} & i/\sqrt{2} \\ 0 & -i/\sqrt{2} & -i/\sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -i/\sqrt{2} \\ -i/\sqrt{2} \end{pmatrix},$$

che, potendo moltiplicare per una costante arbitraria, l'unità immaginaria i in questo caso, riscriviamo come

$$b_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Infine, il secondo e terzo autovettore della matrice B sono

$$b_{2,3} = U^\dagger a_{2,3}$$

$$b_{2,3} = \frac{1}{\sqrt{4 \mp 2\sqrt{2}}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -i/\sqrt{2} & i/\sqrt{2} \\ 0 & -i/\sqrt{2} & -i/\sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \pm\sqrt{2}-1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{4 \mp 2\sqrt{2}}} \begin{pmatrix} 1 \\ i(\pm 1 - 1/\sqrt{2}) \\ -i(\pm 1 - 1/\sqrt{2}) \end{pmatrix}.$$

QUINTO PROBLEMA (PUNTEGGIO MASSIMO: 6/30)

Si ottengano le soluzioni dell'equazione integrale

$$\int_{-\infty}^{\infty} \left(f(y) - \frac{(1-y)^2}{(1+y^2)^2} \right) f(x-y) dy = 2 \int_{-\infty}^{\infty} \frac{y dy}{(1+y^2)^2 [1+(x-y)^2]}.$$

Suggerimento. Potrebbe essere di aiuto sviluppare il quadrato a numeratore del secondo termine dell'integrale a primo membro.

SOLUZIONE DEL QUINTO PROBLEMA

Sviluppando il secondo termine dell'integrale a primo membro si ha

$$\begin{aligned} [\text{primo membro}] &= \int_{-\infty}^{\infty} \left(f(y) - \frac{(1-y)^2}{(1+y^2)^2} \right) f(x-y) dy = \int_{-\infty}^{\infty} \left(f(y) - \frac{1+y^2-2y}{(1+y^2)^2} \right) f(x-y) dy \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \left(f(y) - \frac{1}{1+y^2} + \frac{2y}{(1+y^2)^2} \right) f(x-y) dy \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \left(f(y) - \frac{1}{1+y^2} - \frac{d}{dy} \frac{1}{1+y^2} \right) f(x-y) dy \\ &= (f * f)(x) - (g * f)(x) - (g' * f)(x), \end{aligned}$$

dove si è posto

$$g(x) = \frac{1}{1+x^2}$$

e usato il simbolo $(h_1 * h_2)(x)$ per indicare la convoluzione delle funzioni $h_1(x)$ e $h_2(x)$. Alla luce di questa definizione, il secondo membro rappresenta esso stesso una convoluzione, si ha infatti,

$$\begin{aligned} [\text{secondo membro}] &= 2 \int_{-\infty}^{\infty} \frac{y dy}{(1+y^2)^2 [1+(x-y)^2]} = - \int_{-\infty}^{\infty} \frac{-2y}{(1+y^2)^2} \frac{1}{[1+(x-y)^2]} dy \\ &= - \int_{-\infty}^{\infty} \left(\frac{d}{dy} \frac{1}{1+y^2} \right) \frac{1}{[1+(x-y)^2]} dy \\ &= -(g' * g)(x). \end{aligned}$$

Facciamo la trasformata di Fourier di ambo i membri e usando il teorema della convoluzione, nella forma dell'identità

$$\mathcal{F}_k[h_1 * h_2] = \sqrt{2\pi} \mathcal{F}_k[h_1] \mathcal{F}_k[h_2],$$

dove $h_1(x)$ e $h_2(x)$ sono generiche funzioni che ammettono trasformata di Fourier, si ha

$$\begin{aligned} \mathcal{F}_k[f * f - g * f - g' * f] &= -\mathcal{F}_k[g' * g] \\ (\mathcal{F}_k[f])^2 - \mathcal{F}_k[g] \mathcal{F}_k[f] - \mathcal{F}_k[g'] \mathcal{F}_k[f] &= -\mathcal{F}_k[g'] \mathcal{F}_k[g]. \end{aligned}$$

Portando a primo membro tutti i termini e raccogliendo opportunamente, si ha

$$\begin{aligned} (\mathcal{F}_k[f])^2 - \mathcal{F}_k[g] \mathcal{F}_k[f] - \mathcal{F}_k[g'] \mathcal{F}_k[f] + (\mathcal{F}_k[g'])^2 &= 0 \\ (\mathcal{F}_k[f] - \mathcal{F}_k[g])(\mathcal{F}_k[f] - \mathcal{F}_k[g']) &= 0, \end{aligned}$$

ci sono quindi due soluzioni, $f_1(x)$ e $f_2(x)$, le cui trasformate di Fourier coincidono con la trasformata di Fourier della funzione $g(x)$ e con quella della sua derivata prima, cioè

$$\mathcal{F}_k[f_1] = \mathcal{F}_k[g], \quad \mathcal{F}_k[f_2] = \mathcal{F}_k[g'].$$

In definitiva, facendo l'anti-trasformata di Fourier, si ottengono le soluzioni

$$f_1(x) = g(x) = \frac{1}{1+x^2}, \quad f_2(x) = g'(x) = -\frac{2x}{(1+x^2)^2}.$$

SESTO PROBLEMA (PUNTEGGIO MASSIMO: 6/30)

La matrice Q , 4×4 , che rappresenta, rispetto alla base canonica, l'operatore hermitiano \hat{Q} definito nello spazio di Hilbert a quattro dimensioni E_4 , è diagonalizzata dalla matrice unitaria

$$H = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & -1 \end{pmatrix}.$$

Ne consegue che la rappresentazione diagonale Q_d dell'operatore \hat{Q} si ottiene dalla trasformazione

$$Q_d = H^\dagger Q H = \text{diag}(0, 1, 2, 3),$$

da cui si evince che lo spettro discreto dell'operatore è $\sigma_d = \{0, 1, 2, 3\}$.

Si determini la matrice R che rappresenta l'operatore

$$\hat{R} = \exp[\cos(\pi \hat{Q})],$$

rispetto alla base canonica.

SOLUZIONE DEL SESTO PROBLEMA

Sia l'operatore \hat{R} che $\cos(\pi \hat{Q})$ sono essi stessi diagonalizzabili e, per il teorema spettrale, si ha che la rappresentazione diagonale del secondo è

$$\cos(\pi Q)_d = \text{diag}(\cos(0), \cos(\pi), \cos(2\pi), \cos(3\pi)) = \text{diag}(1, -1, 1, -1).$$

Ne consegue che le potenze pari e dispari di questa matrice coincidono, rispettivamente, con la matrice identità I e con la stessa matrice diagonale $\cos(\pi Q)_d$. Ne consegue che, per le potenze pari si ha

$$\begin{aligned} (\cos(\pi Q)_d)^{2k} &= I \\ \Downarrow \\ (\cos(\pi Q))^{2k} &= H (\cos(\pi Q)_d)^{2k} H^\dagger = I, \end{aligned}$$

mentre per quelle dispari

$$\begin{aligned}
 (\cos(\pi Q)_d)^{2k+1} &= \cos(\pi Q)_d \\
 &\Downarrow \\
 (\cos(\pi Q))^{2k+1} &= H (\cos(\pi Q)_d)^{2k+1} H^\dagger = H \cos(\pi Q)_d H^\dagger \\
 &= \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \\
 &= \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \\
 \cos(\pi Q) &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.
 \end{aligned}$$

Ne consegue che, usando lo sviluppo in serie di potenze della funzione esponenziale e considerandone separatamente potenze pari e potenze dispari, si ha che la rappresentazione canonica dell'operatore \hat{R} è

$$\begin{aligned}
 R &= \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(\cos(\pi Q))^k}{k!} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(\cos(\pi Q))^{2k}}{(2k)!} + \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(\cos(\pi Q))^{2k+1}}{(2k+1)!} = I \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{(2k)!} + \cos(\pi Q) \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{(2k+1)!} \\
 &= I \cosh(1) + \cos(\pi Q) \sinh(1),
 \end{aligned}$$

da cui, facendo uso del risultato precedente per la matrice $\cos(\pi Q)$,

$$R = \begin{pmatrix} \cosh(1) & 0 & \sinh(1) & 0 \\ 0 & \cosh(1) & 0 & \sinh(1) \\ \sinh(1) & 0 & \cosh(1) & 0 \\ 0 & \sinh(1) & 0 & \cosh(1) \end{pmatrix}.$$