

# Metodi Matematici per la Fisica

Prova scritta - primo dicembre 2011

## Esercizio 1 (7 punti)

Calcolare l'integrale

$$A = \int_{|z|=3} \frac{\cos(z^{-1})}{\tan(z^{-1})} dz$$

con il cammino d'integrazione percorso in senso antiorario.

.....

L'integrale può essere riscritto come

$$A = \int_{|z|=3} \left[ \frac{1}{\sin(z^{-1})} - \sin(z^{-1}) \right] dz = A_1 + A_2,$$

così da avere due integrali. Calcoliamo

$$A_1 = \int_{|z|=3} \frac{1}{\sin(z^{-1})} dz = - \int_{|z'|=1/3} \frac{1}{z'^2 \sin(z')} dz = \int_{|z|=1/3} \frac{1}{z^2 \sin(z)} dz,$$

dove si è fatta la sostituzione:  $z' = 1/z$  e i cambiamenti di segno si sono ottenuti cambiando il verso di percorrenza della circonferenza di raggio  $1/3$ . L'integranda, così ottenuta, ha poli semplici nei punti di annullamento del seno diversi dallo zero, ovvero negli  $z_k = (k\pi)^{-1}$  con  $k = \pm 1, \pm 2, \dots$ , mentre la singolarità  $z_0 = 0$  è un polo di ordine 3. La funzione è quindi analitica sul cammino d'integrazione e all'interno di esso, quindi possiamo applicare il teorema dei residui

$$\begin{aligned} A_1 &= \int_{|z|=1/3} \frac{1}{z^2 \sin(z)} dz = 2i\pi \sum_{|z_k| < 1/3} \text{Res} \left[ \frac{1}{z^2 \sin(z)}, z_k \right] \\ &= 2i\pi \text{Res} \left[ \frac{1}{z^2 \sin(z)}, z_0 \right] \\ &= 2i\pi \frac{1}{2} \frac{d^2}{dz^2} \left[ \frac{z}{\sin(z)} \right]_{z_0=0} = 2i\pi C_{-1}, \end{aligned}$$

infatti sappiamo che il residuo corrisponde al coefficiente  $C_{-1}$  della serie di Laurent in  $z = z_0 = 0$ . Usiamo questo argomento e lo sviluppo di Taylor in  $z = 0$  del seno

$$\begin{aligned} \sin(z) &= z - \frac{z^3}{3!} + \frac{z^5}{5!} + \dots \\ &= z \left[ 1 - \left( \frac{z^2}{3!} - \frac{z^4}{5!} + \dots \right) \right] \\ &= \frac{z}{1 + \left( \frac{z^2}{3!} - \frac{z^4}{5!} + \dots \right) + \left( \frac{z^2}{3!} - \frac{z^4}{5!} + \dots \right)^2 + \dots}, \end{aligned}$$

quindi l'integranda avrà lo sviluppo

$$\begin{aligned} \frac{1}{z^2 \sin(z)} &= \frac{1}{z^3} \left[ 1 + \left( \frac{z^2}{3!} - \frac{z^4}{5!} + \dots \right) + \left( \frac{z^2}{3!} - \frac{z^4}{5!} + \dots \right)^2 + \dots \right] \\ &= \frac{1}{z^3} \left[ 1 + \frac{z^2}{3!} - \frac{z^4}{5!} + \frac{z^4}{(3!)^2} + O(z^6) \right] \\ &= \frac{1}{z^3} + \frac{1}{3!z} - z \left( \frac{1}{5!} + \frac{1}{(3!)^2} \right) + O(z^3) \equiv \sum_{k=-3}^{\infty} C_k z^k, \end{aligned}$$

da cui  $C_{-1} = \frac{1}{3}$  e l'integrale

$$A_1 = \int_{|z|+=3} \frac{1}{\sin(z^{-1})} dz = 2i\pi C_{-1} = \frac{i\pi}{3}.$$

Consideriamo  $A_2$ , facciamo la sostituzione  $z' = 1/z$  e come nel caso precedente cambiamo i segni invertendo il verso di percorrenza della circonferenza "3", si ha quindi:

$$A_2 = - \int_{|z|+=3} \sin(z^{-1}) dz = \int_{|z'|=1/3} \frac{\sin(z')}{z'^2} dz' = - \int_{|z|+=1/3} \frac{\sin(z)}{z^2} dz.$$

L'integranda ha un solo polo al finito in  $z_0 = 0$  ed è un polo semplice. Per il teorema dei residui

$$A_2 = -2i\pi \operatorname{Res} \left[ \frac{\sin(z)}{z^2}, 0 \right] = -2i\pi C_{-1}.$$

Dallo sviluppo di Taylor del seno in  $z = 0$  si ha

$$\frac{\sin(z)}{z^2} = \frac{1}{z^2} \left( z - \frac{z^3}{3!} + \frac{z^5}{5!} \dots \right) = \frac{1}{z} - \frac{z}{3!} + \frac{z^3}{5!} \dots$$

da cui  $C_{-1} = 1$  e l'integrale sarà

$$A_2 = -2i\pi C_{-1} = -2i\pi.$$

Il risultato finale è quindi

$$A = \int_{|z|+=3} \frac{\cos(z^{-1})}{\tan(z^{-1})} dz = A_1 + A_2 = -\frac{5i\pi}{3}.$$

.....

### Esercizio 2 (6 punti)

Calcolare l'integrale

$$I(a, b, c) = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{x a^{ix} dx}{(x-b)^2 + c^2}$$

dove  $a, b$  e  $c$  sono reali con:  $a > 1$  e  $b, c > 0$ .

.....

Riscriviamo l'integranda come

$$I(a, b, c) = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{x a^{ix} dx}{(x-b)^2 + c^2} = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{x e^{ix \ln(a)} dx}{(x-b)^2 + c^2} \equiv \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{x e^{ikx} dx}{(x-b)^2 + c^2},$$

dove si è posto  $k = \ln(a)$  e, avendo  $a > 1$ ,  $k > 0$ . Ponendo inoltre

$$f(z) = \frac{1}{(z-b)^2 + c^2},$$

si osserva che

$$\lim_{z \rightarrow \infty} z f(z) \sim \frac{1}{z} = 0,$$

quindi possiamo applicare il lemma di Jordan nel semipiano  $\text{Im}(z) > 0$ , sul cammino  $L_R \cup \Gamma_R$  con:  $L_R = \{z : \text{Im}(z) = 0, -R < \text{Re}(z) < R\}$  e  $\Gamma_R = \{z : z = R e^{i\theta}, 0 \leq \theta \leq \pi\}$ , per poi considerare il limite  $R \rightarrow \infty$ . L'integrale sarà quindi dato dalla somma dei residui nelle singolarità della  $f(z)$  che si trova nel semipiano  $\text{Im}(z) > 0$ , ovvero

$$\oint_{L_R \cup \Gamma_R} \frac{z a^{iz} dz}{(z-b)^2 + c^2} = +2i\pi \sum_{\text{Im}(z_k) < 0} \text{Res}[f(z) z e^{ikz}, z_k],$$

dove il segno "più" indica che il cammino chiuso è percorso in senso antiorario. La  $f(z)$  ha solo due poli semplici in  $z_{1,2} = b \pm ic$  e, essendo  $c > 0$ , solo  $z_1$  si trova nel semipiano positivo. Quindi

$$\oint_{L_R \cup \Gamma_R} \frac{z a^{iz} dz}{(z-b)^2 + c^2} = 2i\pi \text{Res}[f(z) z e^{ikz}, b+ic] = 2i\pi \frac{e^{ikb+kc}}{2ic} (b+ic) = \frac{\pi e^{-kc}}{c} (b+ic) e^{ikb},$$

e, poiché, il risultato non dipende da  $R$  possiamo considerare il limite  $R \rightarrow \infty$  e si ha

$$\lim_{R \rightarrow \infty} \oint_{L_R \cup \Gamma_R} \frac{z a^{iz} dz}{(z-b)^2 + c^2} = \lim_{R \rightarrow \infty} \int_{L_R} \frac{z a^{iz} dz}{(z-b)^2 + c^2} = I(a, b, c) = \frac{\pi e^{-kc}}{c} (b+ic) e^{ikb}.$$

.....

### Esercizio 3 (6 punti)

Dimostrare che la funzione definita dalla serie

$$S(z) = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{z^2 - k^2}$$

è meromorfa e caratterizzarne le singolarità.

N.B. Una funzione meromorfa ha le seguenti proprietà:

- ha solo singolarità polari;
- $\forall R > 0$ , il cerchio  $C_R = \{z : |z| < R\}$  contiene solo un numero finito di tali poli.

.....

Riscrivendo la serie come

$$S(z) = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{z^2 - k^2} = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{(z+k)(z-k)},$$

si vede immediatamente che i poli sono nei punti  $z_n$  con

$$z_n = n \quad \text{con: } n = \pm 1, \pm 2, \dots$$

e sono tutti semplici. Per dimostrare che la somma è una funzione meromorfa spezziamo la somma come

$$S(z) = \underbrace{\sum_{k=1}^{\text{Int}(2R)} \frac{1}{z^2 - k^2}}_{M(z)} + \underbrace{\sum_{k=\text{Int}(2R)+1}^{\infty} \frac{1}{z^2 - k^2}}_{A(z)},$$

allora,  $\forall z \in C_R$ , ovvero  $|z| < R$ , il secondo termine non ha poli. Infatti il secondo termine, la somma  $A(z)$  qualora esista, ha come poli

$$z = \text{Int}(2R) + 1, \text{Int}(2R) + 2, \dots \Rightarrow |z| > 2R,$$

tutti fuori dal cerchio  $C_R$ . Mentre il primo termine contiene esattamente  $2 \times \text{Int}(2R)$  poli, cioè:  $z = \pm 1, \pm 2, \dots, \pm \text{Int}(2R)$ . Quindi è sufficiente dimostrare che la serie del secondo termine sia uniformemente convergente. Per farlo osserviamo che, con:  $|z| < R$  e  $k \geq \text{Int}(2R) + 1$ , ovvero:  $2|z| < k$ , si ha

$$|z^2 - k^2| > \left| |z|^2 - k^2 \right| = k^2 - |z|^2 > k^2 - R^2 = k^2 \left( 1 - \frac{R^2}{k^2} \right)$$

ma essendo

$$k \geq \text{Int}(2R) + 1 \geq 2R \Rightarrow \frac{R}{k} \leq \frac{1}{2},$$

dalla precedente si ha

$$|z^2 - k^2| > \frac{3}{4} k^2.$$

Usando la precedente per minorare il termine generico della serie, si ottiene

$$\frac{1}{|z^2 - k^2|} < \frac{4}{3} \frac{1}{k^2},$$

ma la serie numerica  $\sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k^2}$  converge quindi convergerà uniformemente e assolutamente anche la serie funzionale

$$A(z) = \sum_{k=\text{Int}(2R)+1}^{\infty} \frac{1}{z^2 - k^2}.$$

.....

### Esercizio 4 (6 punti)

Data la matrice

$$H = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & i & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix},$$

- definirne la classe (unitaria, hermitiana,...);
- calcolare autovalori e autovettori;
- calcolare  $H^6$ .

.....

La matrice  $H$  è unitaria, infatti

$$H^\dagger H = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & -i & 0 \\ -\frac{1}{2} & 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & i & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

L'equazione caratteristica è

$$\det \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2} - a & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & i - a & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} - a \end{pmatrix} = (i - a) \left[ \left( \frac{\sqrt{3}}{2} - a \right)^2 + \frac{1}{4} \right],$$

gli autovalori sono

$$a_1 = i = e^{i\pi/2}, \quad a_2 = \frac{1}{2}(\sqrt{3} + i), \quad a_3 = \frac{1}{2}(\sqrt{3} - i),$$

e gli autovettori normalizzati corrispondenti

$$u_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad u_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} i \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad u_3 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -i \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

La matrice

$$U = \begin{pmatrix} 0 & i/\sqrt{2} & -i/\sqrt{2} \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \end{pmatrix}$$

diagonalizza la  $H$ , ovvero

$$H' = U^\dagger H U = \begin{pmatrix} a_1 & 0 & 0 \\ 0 & a_2 & 0 \\ 0 & 0 & a_3 \end{pmatrix}.$$

La sesta potenza è

$$H^6 = U(H'^6)U^\dagger = U \begin{pmatrix} a_1^6 & 0 & 0 \\ 0 & a_2^6 & 0 \\ 0 & 0 & a_3^6 \end{pmatrix} U^\dagger = U \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} U^\dagger = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

.....

**Esercizio 5 (5 punti)**

Calcolare la funzione  $f(x)$  sapendo che

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(y)f(x-y)dy = \frac{a}{a^2 + x^2/4},$$

con  $a$  reale e  $a > 0$ .

.....

Sappiamo che

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(y)f(x-y)dy = (f * g)(x),$$

e che la TF di una convoluzione è

$$\mathcal{F}_k[(f * g)] = \sqrt{2\pi} \mathcal{F}_k[f] \mathcal{F}_k[g],$$

quindi

$$\mathcal{F}_k[(f * f)] = \sqrt{2\pi} (\mathcal{F}_k[f])^2.$$

Si ha che

$$\begin{aligned} \mathcal{F}_k[(f * f)] = \mathcal{F} \left[ \frac{a}{a^2 + x^2/4} \right] &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{a e^{ikx}}{a^2 + x^2/4} dx = \frac{4a}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{e^{ikx}}{4a^2 + x^2} dx \\ &= \frac{4a}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{e^{ikx}}{(x - 2ia)(x + 2ia)} dx \\ &= \frac{4a}{\sqrt{2\pi}} 2i\pi \left\{ \begin{array}{ll} e^{-2ak}/4ia & k > 0 \\ -e^{2ak}/(-4ia) & k < 0 \end{array} \right\} \\ &= \sqrt{2\pi} e^{-2a|k|}. \end{aligned}$$

Dalla precedente si ha che

$$\mathcal{F}_k[f] = \sqrt{\frac{\mathcal{F}_k[f * f]}{\sqrt{2\pi}}} = e^{-a|k|},$$

ovvero

$$\begin{aligned} f(x) = \mathcal{F}_x^{-1} [e^{-a|k|}] &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-a|k|} e^{-ikx} dk \\ &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^0 e^{-k(ix-a)} dk + \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_0^{\infty} e^{-k(ix+a)} dk \\ &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \left[ \frac{1}{a-ix} + \frac{1}{a+ix} \right] = \sqrt{\frac{2}{\pi}} \frac{a}{a^2 + x^2}. \end{aligned}$$

.....

**Esercizio 6 (5 punti)**

Si risolva l'equazione integrale

$$f(x) = \alpha \int_0^\pi \sin(x+y)f(y)dy.$$

.....

Il kernel è separabile infatti

$$K(x, y) = \sin(x) \cos(y) + \cos(x) \sin(y) = M_1(x)N_1(y) + M_2(x)N_2(y),$$

possiamo definire

$$\begin{matrix} M_1(x) = \sin(x) & N_1(x) = \cos(x) \\ M_2(x) = \cos(x) & N_2(x) = \sin(x) \end{matrix}.$$

Quindi la matrice  $A$  sarà:

$$\begin{aligned} A_{ij} &= \int_0^\pi N_i(x)M_j(x)dx, \\ A_{11} = A_{22} &= \int_0^\pi \sin(x) \cos(x)dx = 0, \\ A_{12} = A_{21} &= \int_0^\pi \cos^2(x)dx = \int_0^\pi \sin^2(x)dx = \frac{\pi}{2}. \end{aligned}$$

La matrice ha autovalori e autovettori

$$\begin{matrix} 1/\alpha_1 = \frac{\pi}{2} \\ 1/\alpha_2 = -\frac{\pi}{2} \end{matrix} \quad u_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad u_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Le soluzioni sono ( $i = 1, 2$ )

$$f_i(x) = \alpha_i \sum_{k=1}^2 (u_i)_k M_k(x),$$

ovvero

$$\begin{aligned} f_1(x) &= \frac{2}{\pi} [\sin(x) + \cos(x)], \\ f_2(x) &= \frac{2}{\pi} [\sin(x) - \cos(x)]. \end{aligned}$$