

METODI MATEMATICI PER LA FISICA

PROVA PARZIALE DEL 19 GIUGNO 2024

Si risolvano cortesemente i seguenti problemi, sapendo che il punteggio assegnato a ciascuna procedura di risoluzione può variare tra lo zero e il massimo indicato ed è stabilito valutando:

1. la correttezza del risultato ottenuto e della procedura utilizzata;
2. la completezza dei passaggi riportati;
3. il livello di esemplificazione con cui sono espressi i risultati (ad esempio un risultato numerico reale non deve contenere l'unità immaginaria);
4. la correttezza del formalismo utilizzato;
5. la chiarezza dell'esposizione e la leggibilità del testo.

PRIMO PROBLEMA (PUNTEGGIO MASSIMO: 5/60)

Nello spazio di Hilbert separabile a infinite dimensioni H sono definiti il vettore $|v\rangle$ e l'operatore \hat{A} come

$$|v\rangle = \sum_{k=1}^{\infty} 3^{-k}|e_k\rangle, \quad \hat{A}|e_k\rangle = \frac{1}{k}|e_k\rangle + k|e_{k+1}\rangle,$$

dove $\{|e_k\rangle\}_{k=1}^{\infty} \subset H$ è una successione ortonormale. Si calcoli il valor medio

$$V = \frac{\langle v|\hat{A}|v\rangle}{\langle v|v\rangle}.$$

SOLUZIONE DEL PRIMO PROBLEMA

Usando la regola di azione dell'operatore \hat{A} sui vettori della successione ortonormale e l'espressione del vettore $|v\rangle$ in termini degli stessi vettori, calcoliamo il valore di aspettazione dell'operatore \hat{A} rispetto al vettore $|v\rangle$

$$\begin{aligned} \langle v|\hat{A}|v\rangle &= \sum_{j,k=1}^{\infty} 3^{-j-k} \langle e_j|\hat{A}|e_k\rangle = \sum_{j,k=1}^{\infty} 3^{-j-k} \langle e_j| \left(\frac{1}{k}|e_k\rangle + k|e_{k+1}\rangle \right) = \sum_{j,k=1}^{\infty} 3^{-j-k} \left(\frac{1}{k}\delta_k^j + k\delta_{k+1}^j \right) \\ &= \sum_{k=1}^{\infty} \left(\frac{3^{-2k}}{k} + 3^{-2k-1}k \right), \end{aligned}$$

Le due serie possono essere sommate considerando la serie geometrica

$$s(x) = \sum_{j=0}^{\infty} \alpha^{xj},$$

di ragione α^x , che, per $|\alpha^x| < 1$, converge a

$$s(x) = \frac{1}{1 - \alpha^x}.$$

Derivando il membro sinistro e il membro destro si hanno

$$\begin{aligned} \frac{ds(x)}{dx} &= \frac{d}{dx} \frac{1}{1 - e^{x \ln(\alpha)}} = \frac{\ln(\alpha)\alpha^x}{(1 - \alpha^x)^2}, \\ \frac{ds(x)}{dx} &= \sum_{j=1}^{\infty} \frac{d}{dx} e^{xj \ln(\alpha)} = \sum_{j=1}^{\infty} j \ln(\alpha) e^{xj \ln(\alpha)} = \ln(\alpha) \sum_{j=1}^{\infty} j \alpha^{xj}, \end{aligned}$$

da cui

$$\sum_{j=1}^{\infty} j \alpha^{xj} = \frac{\alpha^x}{(1 - \alpha^x)^2},$$

che con $x = 1$ e $|\alpha| < 1$ dà

$$\sum_{j=1}^{\infty} j\alpha^j = \frac{\alpha}{(1-\alpha)^2}.$$

Integriamo questa serie geometrica privata del primo termine

$$\sum_{j=1}^{\infty} \alpha^{xj} = \frac{1}{1-\alpha^x} - 1 = \frac{\alpha^x}{1-\alpha^x},$$

in dx , tra uno ed infinito l'identità, si ha

$$\begin{aligned} \sum_{j=0}^{\infty} \int_1^{\infty} \alpha^{xj} dx &= \int_1^{\infty} \frac{\alpha^x}{1-\alpha^x} dx \\ \sum_{j=0}^{\infty} \int_1^{\infty} e^{xj \ln(\alpha)} dx &= \int_1^{\infty} \frac{e^{x \ln(\alpha)}}{1-e^{x \ln(\alpha)}} dx \\ \sum_{j=0}^{\infty} \frac{e^{xj \ln(\alpha)}}{j \ln(\alpha)} \Big|_1^{\infty} &= -\frac{\ln(1-e^{x \ln(\alpha)})}{\ln(\alpha)} \Big|_1^{\infty} \\ \sum_{j=0}^{\infty} \frac{\alpha^{xj}}{j} \Big|_1^{\infty} &= -\ln(1-\alpha^x) \Big|_1^{\infty}, \end{aligned}$$

assumendo

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \alpha^x = 0,$$

condizione compatibile con il vincolo di convergenza $|\alpha^x| < 1$, si ottiene

$$\sum_{j=1}^{\infty} \frac{\alpha^j}{j} = -\ln(1-\alpha).$$

Dal precedente e da questo risultato si hanno le somme delle due serie dell'espressione del valore di aspettazione

$$\langle v | \hat{A} | v \rangle = \sum_{k=1}^{\infty} \left(\frac{3^{-2k}}{k} + 3^{-2k-1} k \right) = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{(3^{-2})^k}{k} + \frac{1}{3} \sum_{k=1}^{\infty} k (3^{-2})^k = -\ln(1-3^{-2}) + \frac{1}{3} \frac{3^{-2}}{(1-3^{-2})^2},$$

quindi

$$\langle v | \hat{A} | v \rangle = \ln\left(\frac{9}{8}\right) + \frac{3}{64}.$$

Poiché il prodotto scalare $\langle v | v \rangle$ vale

$$\langle v | v \rangle = \sum_{j,k=1}^{\infty} 3^{-j-k} \langle e_j | e_k \rangle = \sum_{j,k=1}^{\infty} 3^{-j-k} \delta_k^j = \sum_{k=1}^{\infty} 3^{-2k} = \frac{3^{-2}}{1-3^{-2}} = \frac{1}{8},$$

il valor medio richiesto è

$$V = 8 \ln\left(\frac{9}{8}\right) + \frac{3}{8}.$$

SECONDO PROBLEMA (PUNTEGGIO MASSIMO: 7/60)

L'operatore \hat{K} è definito in uno spazio di Hilbert a tre dimensioni E_3 dalle azioni

$$\hat{K}|e_1\rangle = |e_2\rangle, \quad \hat{K}|e_2\rangle = |e_3\rangle, \quad \hat{K}|e_3\rangle = |e_1\rangle,$$

sui vettori della base canonica ortonormale $\{|e_j\rangle\}_{j=1}^3 \subset E_3$ e inoltre verifica l'identità: $\hat{K}^3 = \hat{I}$.

Dopo aver dimostrato che l'operatore è unitario, se ne determini lo spettro discreto e si ottengano la matrice 3×3 K e i vettori 3×1 k_1 , k_2 e k_3 , che rappresentano rispettivamente lo stesso operatore e i tre suoi autovettori rispetto alla base data.

SOLUZIONE DEL SECONDO PROBLEMA

L'operatore è unitario in quanto trasforma una base ortonormale in una base ortonormale. La condizione $\hat{K}^3 = \hat{I}$ è inoltre conseguenza delle regole di azione, infatti, facendo agire la terza potenza dell'operatore sui tre vettori della base canonica si hanno

$$\begin{aligned}\hat{K}^3|e_1\rangle &= \hat{K}^2\hat{K}|e_1\rangle = \hat{K}^2|e_2\rangle = \hat{K}\hat{K}|e_2\rangle = \hat{K}|e_3\rangle = |e_1\rangle, \\ \hat{K}^3|e_2\rangle &= \hat{K}^2\hat{K}|e_2\rangle = \hat{K}^2|e_3\rangle = \hat{K}\hat{K}|e_3\rangle = \hat{K}|e_1\rangle = |e_2\rangle, \\ \hat{K}^3|e_3\rangle &= \hat{K}^2\hat{K}|e_3\rangle = \hat{K}^2|e_1\rangle = \hat{K}\hat{K}|e_1\rangle = \hat{K}|e_2\rangle = |e_3\rangle,\end{aligned}$$

da cui, appunto, $\hat{K}^3 = \hat{I}$.

La matrice che lo rappresenta rispetto alla base data è

$$\hat{K} \xleftarrow{e} K = \begin{pmatrix} \langle e_1 | \hat{K} | e_1 \rangle & \langle e_1 | \hat{K} | e_2 \rangle & \langle e_1 | \hat{K} | e_3 \rangle \\ \langle e_2 | \hat{K} | e_1 \rangle & \langle e_2 | \hat{K} | e_2 \rangle & \langle e_2 | \hat{K} | e_3 \rangle \\ \langle e_3 | \hat{K} | e_1 \rangle & \langle e_3 | \hat{K} | e_2 \rangle & \langle e_3 | \hat{K} | e_3 \rangle \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Gli autovalori sono le soluzioni dell'equazione caratteristica

$$\begin{aligned}\det(K - Ix) &= 0 \\ \det \begin{pmatrix} -x & 0 & 1 \\ 1 & -x & 0 \\ 0 & 1 & -x \end{pmatrix} &= 0 \\ -x^3 + 1 &= 0,\end{aligned}$$

quindi i tre autovalori sono le tre radici terze dell'unità, lo spettro discreto è l'insieme $\{x_k = e^{2ik\pi/3}\}_{k=1}^3$. I vettori che rappresentano gli autovettori si ottengono come soluzioni dei sistemi lineari omogenei

$$\begin{pmatrix} -x_k & 0 & 1 \\ 1 & -x_k & 0 \\ 0 & 1 & -x_k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_k^1 \\ v_k^2 \\ v_k^3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad k = 1, 2, 3,$$

dove v_k^j è la j -esima componente contro-variante del k -esimo autovettore, con $k \in \{0, 1, 2\}$ e $j \in \{1, 2, 3\}$. Posto $v_k^1 = v$, per un generico $k \in \{0, 1, 2\}$, si hanno

$$v_k^3 = vx^k = ve^{2ik\pi/3}, \quad v_k^2 = \frac{v}{x_k} = ve^{-2ik\pi/3}, \quad k = 0, 1, 2.$$

Normalizzando all'unità i tre vettori sono

$$v_0 = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad v_1 = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ e^{-2i\pi/3} \\ e^{2i\pi/3} \end{pmatrix}, \quad v_2 = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ e^{-4i\pi/3} \\ e^{4i\pi/3} \end{pmatrix}.$$

TERZO PROBLEMA (PUNTEGGIO MASSIMO: 6/60)

L'operatore

$$\hat{P} = \hat{I} + 2\hat{\sigma}_1,$$

è definito nello spazio di Hilbert bidimensionale E_2 come combinazione lineare dell'operatore identità e del primo operatore di Pauli. Si ottenga l'insieme $G \subset \mathbb{C}$ dei valori del parametro η per i quali la serie operatoriale

$$\hat{Q}_\eta = \sum_{k=0}^{\infty} \eta^k \hat{P}^k,$$

converge. Si calcoli, quindi, la matrice $2 \times 2 Q_\eta$ che rappresenta l'operatore \hat{Q}_η rispetto alla base ortonormale degli autovettori del terzo operatore di Pauli.

SOLUZIONE DEL TERZO PROBLEMA

L'operatore \hat{P} è hermitiano in quanto somma di operatori hermitiani è, di conseguenza un operatore normale. La matrice che rappresenta l'operatore \hat{P} rispetto alla base degli autovettori del terzo operatore di Pauli è

$$\hat{P} \leftrightarrow P = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix},$$

gli autovalori sono le soluzioni dell'equazione caratteristica

$$\det \begin{pmatrix} 1-\omega & 2 \\ 2 & 1-\omega \end{pmatrix} = 0$$

$$(1-\omega)^2 - 4 = 0,$$

quindi $\omega_1 = -1$ e $\omega_2 = 3$. Le componenti dei vettori che rappresentano gli autovettori rispetto alla stessa base sono le soluzioni dei sistemi lineari e omogenei

$$\begin{pmatrix} 1-\omega_j & 2 \\ 2 & 1-\omega_j \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_j^1 \\ u_j^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad j \in \{1, 2\},$$

dove u_j^k è la k -esima componente contro-variante del j -esimo autovettore, con $k, j \in \{1, 2\}$. Posto $u_1^1 = u_2^1 = u$, si ottengono

$$u_{1,2}^2 = \frac{1-\omega_{1,2}}{2} u = \pm 1,$$

quindi, scegliendo per u un valore reale che normalizzi i vettori, si hanno

$$u_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad u_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

La matrice unitaria diagonalizzante è

$$V = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} \end{pmatrix},$$

si ha

$$V^\dagger P V = P_d = \text{diag}(\omega_1, \omega_2).$$

Per il teorema spettrale, la matrice che rappresenta l'operatore \hat{Q}_η rispetto alla base degli autovettori dell'operatore \hat{P} è anch'essa diagonale e si ottiene come

$$\hat{Q}_\eta \xleftarrow{u} (Q_\eta)_d = \sum_{k=0}^{\infty} \eta^k P_d^k = \sum_{k=0}^{\infty} \eta^k \begin{pmatrix} \omega_1^k & 0 \\ 0 & \omega_2^k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sum_{k=0}^{\infty} \eta^k (-1)^k & 0 \\ 0 & \sum_{k=0}^{\infty} \eta^k 3^k \end{pmatrix},$$

l'intersezione dei domini di convergenza delle due serie geologiche è

$$G = \{\eta : |\eta| < 1\} \cap \{\eta : |\eta| < 1/3\} = \{\eta : |\eta| < 1/3\},$$

è il cerchio centrato nell'origine del piano complesso η di raggio $1/3$. Per valori di $\eta \in G$, si ha

$$(Q_\eta)_d = \begin{pmatrix} \sum_{k=0}^{\infty} \eta^k (-1)^k & 0 \\ 0 & \sum_{k=0}^{\infty} \eta^k 3^k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/(1+\eta) & 0 \\ 0 & 1/(1-3\eta) \end{pmatrix}.$$

In definitiva, la matrice che rappresenta lo stesso operatore \hat{Q}_η rispetto alla base degli autovettori del terzo operatore di Pauli è

$$\begin{aligned} \hat{Q}_\eta &\xleftarrow{Q_\eta} V (Q_\eta)_d V^\dagger \\ Q_\eta &= \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1/(1+\eta) & 0 \\ 0 & 1/(1-3\eta) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} \end{pmatrix} \\ Q_\eta &= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1/(1+\eta) & 1/(1+\eta) \\ 1/(1-3\eta) & -1/(1-3\eta) \end{pmatrix} \\ Q_\eta &= \frac{1}{(\eta+1)(3\eta-2)} \begin{pmatrix} \eta-1 & -2\eta \\ -2\eta & \eta-1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

QUARTO PROBLEMA (PUNTEGGIO MASSIMO: 5/60)

Si dimostri che l'identità di Parseval generalizzata enunciata dal teorema di Plancherel per le trasformate di Fourier di funzioni a quadrato sommabili in \mathbb{R} con funzione peso unitaria, si ottiene come caso particolare del teorema della convoluzione. Lo si verifichi con le funzioni

$$f(x) = i \theta(1-x)\theta(1+x), \quad g(x) = i e^{-|x|}.$$

SOLUZIONE DEL QUARTO PROBLEMA

Per una coppia generica di funzioni a quadrato sommabili $f(x), g(x) \in L^2(\mathbb{R})$, indicando con $\tilde{f}(k)$ e $\tilde{g}(k)$ le trasformate di Fourier, cioè

$$\tilde{f}(k) = \mathcal{F}_k[f], \quad \tilde{g}(k) = \mathcal{F}_k[g],$$

l'identità di Parseval prevista dal teorema di Plancherel è

$$(f, g) = (\tilde{f}, \tilde{g}),$$

ovvero

$$\int_{-\infty}^{\infty} f^*(x)g(x)dx = \int_{-\infty}^{\infty} \tilde{f}^*(k)\tilde{g}(k)dk.$$

Il teorema della convoluzione afferma che la trasformata di Fourier del prodotto coincide con la convoluzione delle trasformate di Fourier divise per $\sqrt{2\pi}$, cioè

$$\mathcal{F}_k[f g] = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} (\mathcal{F}[f] * \mathcal{F}[g])(k).$$

Consideriamo lo stesso per le funzioni $f^*(x)$ e $g(x)$, essendo anche $f^*(x)$ a quadrato sommabile, si ha

$$\mathcal{F}_k[f^*(x)g(x)] = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} (\mathcal{F}[f^*] * \mathcal{F}[g])(k).$$

La trasformata di Fourier della complessa coniugata è

$$\mathcal{F}_k[f^*] = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} f^*(x)e^{-ikx}dx = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \left(\int_{-\infty}^{\infty} f(x)e^{ikx}dx \right)^* = (\mathcal{F}_{-k}[f])^*,$$

coincide con la complessa coniugata della trasformata di Fourier in $-k$, cioè, se $\mathcal{F}_k[f] = \tilde{f}(k)$, allora

$$\mathcal{F}_k[f^*] = \tilde{f}^*(-k).$$

Alla luce di queste considerazioni, i due membri dell'identità del teorema della convoluzione per le funzioni $f^*(x)$ e $g(x)$ sono

$$\begin{aligned} \mathcal{F}_k[f^*(x)g(x)] &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} f^*(x)g(x)e^{-ikx}dx, \\ \frac{1}{\sqrt{2\pi}} (\mathcal{F}[f^*] * \mathcal{F}[g])(k) &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} \mathcal{F}_{k-k'}[f^*] \mathcal{F}_{k'}[g] dk' = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} \tilde{f}^*(k'-k)\tilde{g}(k')dk', \end{aligned}$$

valutando l'identità funzionale in $k = 0$ e scrivendo gli integrali in forma di prodotti scalari, si ha

$$\begin{aligned} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} f^*(x)g(x)e^{-ikx}dx \Big|_{k=0} &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} \tilde{f}^*(k'-k)\tilde{g}(k')dk' \Big|_{k=0} \\ \int_{-\infty}^{\infty} f^*(x)g(x)dx &= \int_{-\infty}^{\infty} \tilde{f}^*(k')\tilde{g}(k') \\ (f, g) &= (\tilde{f}, \tilde{g}), \end{aligned}$$

che è l'identità di Parseval.

Le trasformate di Fourier delle funzioni date sono

$$\mathcal{F}_k[f] = i\sqrt{\frac{2}{\pi}} \frac{\sin(k)}{k}, \quad \mathcal{F}_k[g] = i\sqrt{\frac{2}{\pi}} \frac{1}{k^2 + 1}.$$

Calcoliamo i prodotti scalari e verifichiamo che hanno lo stesso valore, infatti si hanno:

$$\begin{aligned} (f, g) &= \int_{-\infty}^{\infty} \theta(1-x)\theta(1+x)e^{-|x|}dx = \int_{-1}^1 e^{-|x|}dx = \int_{-1}^0 e^x dx + \int_0^1 e^{-x} dx = 1 - \frac{1}{e} - \left(\frac{1}{e} - 1\right) = 2\left(1 - \frac{1}{e}\right), \\ (\tilde{f}, \tilde{g}) &= \frac{2}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\sin(k)}{k(k^2 + 1)} dk = \frac{1}{i\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{e^{ik} - e^{-ik}}{k(k^2 + 1)} dk \\ &= 2 \left(\operatorname{Res} \left[\frac{e^{ik}}{k(k^2 + 1)}, i \right] + \operatorname{Res} \left[\frac{e^{-ik}}{k(k^2 + 1)}, -i \right] + \operatorname{Res} \left[\frac{e^{-ik}}{k(k^2 + 1)}, 0 \right] \right) \\ &= 2 \left(\frac{e^{-1}}{i(2i)} + \frac{e^{-1}}{-i(-2i)} + 1 \right) = 2\left(1 + \frac{1}{e}\right), \end{aligned}$$

quindi

$$(f, g) = (\tilde{f}, \tilde{g}).$$

QUINTO PROBLEMA (PUNTEGGIO MASSIMO: 6/60)

Si ottenga l'espressione degli integrali

$$T_{\mp} = \int_{-\infty}^{\infty} \delta''(x^2 - 1) f_{\mp}(x) dx,$$

con $f_-(z)$ e $f_+(z)$ analitiche in un intorno dell'asse reale e tali che: $f_-(z) = -f_-(-z)$ e $f_+(z) = f_+(-z)$, per ogni $z \in \mathbb{C}$.

SOLUZIONE DEL QUINTO PROBLEMA

Possiamo integrare per parti, integrando le derivate della delta di Dirac e derivando le funzioni $f_{\mp}(x)$, si ha

$$T_{\mp} = \frac{1}{2} \delta'(x^2 - 1) \frac{f_{\mp}(x)}{x} \Big|_{-\infty}^{\infty} - \frac{1}{2} \int_{-\infty}^{\infty} \delta'(x^2 - 1) \frac{xf'_{\mp}(x) - f_{\mp}(x)}{x^2} dx = -\frac{1}{2} \int_{-\infty}^{\infty} \delta'(x^2 - 1) \frac{xf'_{\mp}(x) - f_{\mp}(x)}{x^2} dx,$$

il primo termine è nullo in quanto nei punti in cui l'argomento della delta non è diverso da zero. Un'ulteriore integrazione per parti dà

$$\begin{aligned} T_{\mp} &= -\frac{1}{4} \delta(x^2 - 1) \frac{xf'_{\mp}(x) - f_{\mp}(x)}{x^3} \Big|_{-\infty}^{\infty} + \frac{1}{4} \int_{-\infty}^{\infty} \delta(x^2 - 1) \frac{x^2 f''_{\mp}(x) - 3xf'_{\mp}(x) + 3f_{\mp}(x)}{x^4} dx \\ &= \frac{1}{4} \int_{-\infty}^{\infty} \delta(x^2 - 1) \frac{x^2 f''_{\mp}(x) - 3xf'_{\mp}(x) + 3f_{\mp}(x)}{x^4} dx. \end{aligned}$$

Sfruttando la formula della delta che ha per argomento una funzione si ha

$$\begin{aligned} T_{\mp} &= \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\delta(x-1)}{|dx^2/dx|_{x=1}} \frac{x^2 f''_{\mp}(x) - 3xf'_{\mp}(x) + 3f_{\mp}(x)}{4x^4} dx + \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\delta(x+1)}{|dx^2/dx|_{x=-1}} \frac{x^2 f''_{\mp}(x) - 3xf'_{\mp}(x) + 3f_{\mp}(x)}{4x^4} dx \\ &= \frac{f''_{\mp}(1) - 3f'_{\mp}(1) + 3f_{\mp}(1)}{8} \\ &= \frac{f''_{\mp}(1) + f''_{\mp}(-1) - 3(f'_{\mp}(1) - f'_{\mp}(-1)) + 3(f_{\mp}(1) + f_{\mp}(-1))}{8}, \end{aligned}$$

La parità della funzione si inverte ad ogni derivazione, cioè

$$f_{\mp}(x) = \mp f_{\mp}(-x), \quad f'_{\mp}(x) = \pm f'_{\mp}(-x), \quad f''_{\mp}(x) = \mp f''_{\mp}(-x).$$

Le somme e la sottrazione delle derivate dello stesso ordine della funzione $f_-(x)$ a numeratore dell'espressione di T_- sono nulle, cioè

$$f''_-(1) + f''_(-1) = f'_-(1) - f'_(-1) = f_-(1) + f_(-1) = 0,$$

mentre per T_+ si ha

$$f''_+(1) + f''_(-1) = 2f''_+(1), \quad f'_+(1) - f'_(-1) = 2f'_+(1), \quad f_+(1) + f_(-1) = 2f_+(1).$$

Ne conseguono i risultati finali

$$T_- = 0, \quad T_+ = \frac{f''_+(1) - 3f'_+(1) + 3f_+(1)}{4}.$$

SESTO PROBLEMA (PUNTEGGIO MASSIMO: 6/60)

Si calcoli la trasformata di Fourier della funzione

$$f(x) = \frac{\sin(x)}{x(x+1)}.$$

SOLUZIONE DEL SESTO PROBLEMA

Calcoliamo direttamente la trasformata di Fourier usando per la funzione seno l'espressione di Eulero

$$\begin{aligned} \mathcal{F}_k[f] &= \frac{1}{2i\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{e^{ix} - e^{-ix}}{x(x+1)} e^{-ikx} dx = \frac{1}{2i\sqrt{2\pi}} \operatorname{Pr} \int_{\Delta} \frac{e^{iz} - e^{-iz}}{z(z+1)} e^{-ikz} dz \\ &= \frac{1}{2i\sqrt{2\pi}} \int_{\Delta} \frac{e^{iz} - e^{-iz}}{z} e^{-ikz} dz - \frac{1}{2i\sqrt{2\pi}} \operatorname{Pr} \int_{\Delta} \frac{e^{iz} - e^{-iz}}{z+1} e^{-ikz} dz. \end{aligned}$$

Nel secondo integrale della prima riga abbiamo sostituito l'asse reale con il percorso dentato intorno all'origine con una semi-circonferenza immersa nel semi-piano delle parti immaginarie positive e indicato esplicitamente il valore principale relativo alla singolarità della funzione integranda presente sul percorso d'integrazione, ovvero il polo semplice in $z = -1$. Il primo degli ultimi due integrali non è in valore principale in quanto non singolarità sul percorso d'integrazione. La deformazione $\mathbb{R} \rightarrow \Delta$ non cambia il valore dell'integrale poiché la singolarità nell'origine è eliminabile.

Per il primo integrale, usando il teorema dei residui e il lemma di Jordan, si ha

$$\begin{aligned} \frac{1}{2i\sqrt{2\pi}} \int_{\Delta} \frac{e^{iz} - e^{-iz}}{z} e^{-ikz} dz &= \frac{1}{2i\sqrt{2\pi}} \int_{\Delta} \frac{e^{-iz(k-1)} - e^{-iz(k+1)}}{z} dz = \sqrt{\frac{\pi}{2}} \begin{cases} 0 & k < -1 \\ 1 & -1 < k < 1 \\ 0 & k > 1 \end{cases} \\ &= \sqrt{\frac{\pi}{2}} \theta(1+k) \theta(1-k) = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{\pi}{2}} (\operatorname{Segno}[1+k] + \operatorname{Segno}[1-k]). \end{aligned}$$

Del secondo integrale calcoliamo singolarmente i due termini

$$\begin{aligned} \frac{1}{2i\sqrt{2\pi}} \operatorname{Pr} \int_{\Delta} \frac{e^{iz(\pm 1-k)}}{z+1} dz &= \frac{1}{2i\sqrt{2\pi}} \left(\int_{\Delta} \frac{e^{iz(\pm 1-k)}}{z+1+i\epsilon} dz + i\pi e^{-i(\pm 1-k)} \right) \\ &= \frac{1}{2} \sqrt{\frac{\pi}{2}} \begin{cases} (-2+1)e^{-i(\pm 1-k)} = -e^{-i(\pm 1-k)} & \pm 1 - k < 0 \\ (0+1)e^{-i(\pm 1-k)} = e^{-i(\pm 1-k)} & \pm 1 - k > 0 \end{cases} \\ &= \frac{1}{2} \sqrt{\frac{\pi}{2}} \operatorname{Segno}[\pm 1 - k] e^{-i(\pm 1-k)}. \end{aligned}$$

In definitiva

$$\begin{aligned} \mathcal{F}_k[f] &= \frac{1}{2} \sqrt{\frac{\pi}{2}} (\operatorname{Segno}[1+k] + \operatorname{Segno}[1-k]) - \frac{1}{2} \sqrt{\frac{\pi}{2}} (\operatorname{Segno}[1-k] e^{-i(1-k)} + \operatorname{Segno}[1+k] e^{i(1+k)}) \\ &= \frac{1}{2} \sqrt{\frac{\pi}{2}} [\operatorname{Segno}[1+k] (1 - e^{i(k+1)}) + \operatorname{Segno}[1-k] (1 - e^{i(k-1)})] \end{aligned}$$

e riordinando

$$\mathcal{F}_k[f] = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{\pi}{2}} [\operatorname{Segno}[k+1] (1 - e^{i(k+1)}) - \operatorname{Segno}[k-1] (1 - e^{i(k-1)})].$$